クイック ガイド

COMPASS GPS

COMPASS GPS スタンドアローンデータベース

COMPASS GPS スタンドアローンデータベースは、フィッティングソフト用の小さなデータベースです。Noah システムを使用していない場合に、顧客の基本情報、オージオグラム、調整データを管理できます。Noah システムを使用している場合には、COMPASS GPS は Noah データベースを使用します。

オージオグラムには HTL, BCL および UCL の測定値を入力可能です。オージオグラムの履歴を見ることができ、最新のオージオグラムを編集できます。最新のオージオグラムは、COMPASS GPS による計算に使用されます。

データベースの一覧には、フィッティングとオージオグラムセッションが表示され、過去のデータを開くことも可能です。

COMPASS GPS スタンドアローン データベースを開く

パソコンの設定により COMPASS GPS スタンドアローン データベースの開き方は異なります。

Noah を使用しないで COMPASS GPS を起動

Noah システムがインストールされてない場合、スタンドアローンとして COMPASS GPS を開きます。この場合、COMPASS GPS スタンドアローン データベースが開きます。

1. パソコンデスクトップ画面上の COMPASS GPS（スタンドアローン データベース）アイコンをダブルクリックし起動すると、COMPASS GPS へのログイン画面が表示されます。

クイック ガイド

2. イニシャルとパスワードを入力し、「ログイン」を選択、COMPASS GPS スタンドアローン データベースが開きます。

3. 顧客データの新規作成または選択をし、COMPASS GPS でフィッティングをします。COMPASS GPS を開く前に顧客が選択されている必要があります。初めて使用する際、顧客の新規作成から始めます。

COMPASS GPS と Noah 4

Noah 4 がインストールされている場合に、先に Noah を開かずに COMPASS GPS を起動すると、自動的に Noah 4 の中で動作します。

1. デスクトップ上の COMPASS GPS アイコンをダブルクリックまたはスタートメニューから起動すると、Noah4 へのログイン画面が表示されます。

2. ユーザー名とパスワードを入力し、OK ボタンを選択。Noah4 の顧客ブラウザが開きます。この画面内で顧客データの新規登録、編集および削除が可能です。Noah4 顧客データの中で COMPASS GPS による調整データが含む顧客データの一覧が表示されます。

3. 顧客データを選択すると、選択されたデータの COMPASS GPS の顧客一覧が開きます。この画面から過去のセッションデータを開く、または新規セッションを開始できます。またオージオグラムの作成や編集が可能です。

4. 「新しいセッション」または「セッションを開く」を選び、COMPASS GPS を開きます。

先に Noah システムを起動し、その中から COMPASS GPS を起動した場合、Noah の顧客一覧から選択されたデータで COMPASS GPS が動作します。顧客データを選択していない場合、COMPASS GPS が開く前に Noah の顧客一覧が表示され、データを選択できます。

クイック ガイド

COMPASS GPS スタンドアローン データベース

COMPASS GPS 起動時に自動的に COMPASS GPS スタンドアローン データベースが表示されます。顧客データを選択し、COMPASS GPS へ入ります。

顧客データを選択すると、さらにセッションデータなどが表示されます。

- **顧客**: 顧客データの一覧です。フリガナの順に表示されます。顧客をダブルクリックするとセッションが開き、既存フィッティングデータがある場合、最新データが開きます。
- **顧客の選択：**Noah の顧客ブラウザからデータが選択された場合、リストの代わりにこのボタンが表示されます。別の顧客を Noah の顧客ブラウザから選ぶには、「顧客の選択」ボタンをクリックします。
- **セッション**:顧客データが選択されると、すべてのフィッティングデータとオージオグラムが表示されます。フィッティングデータにマウスポインタを合わせると、コメントが表示されます。フィッティングデータをダブルクリックすると開きます。過去のオージオグラムをクリックすると「表示」ボタンが現れ、オージオグラムの表示が可能です。
- **最新のオージオグラム**: 最新のオージオグラムが表示され、「オージオグラムの編集」ボタンで変更が可能です。過去のオージオグラムについては、変更は出来ず表示のみ可能です。オージオグラムがない場合、「オージオグラムの入力」ボタンで作成します。
- **最新のデバイス**: 最新のフィッティングセッションにおいて選択された補聴器や DEX 機器の名称とシリアル番号が表示されます。
- **顧客コメント**: 内容を問わず、メモとして使用する欄です。特定のセッションに関連するものではありません。「COMPASS GPS スタンドアローン データベース」もしくは「顧客データの編集」画面で入力可能です。

COMPASS GPS スタンドアローン データベース画面の上部のアイコンによる操作:



新規顧客を追加. 新たに顧客データを作成します。

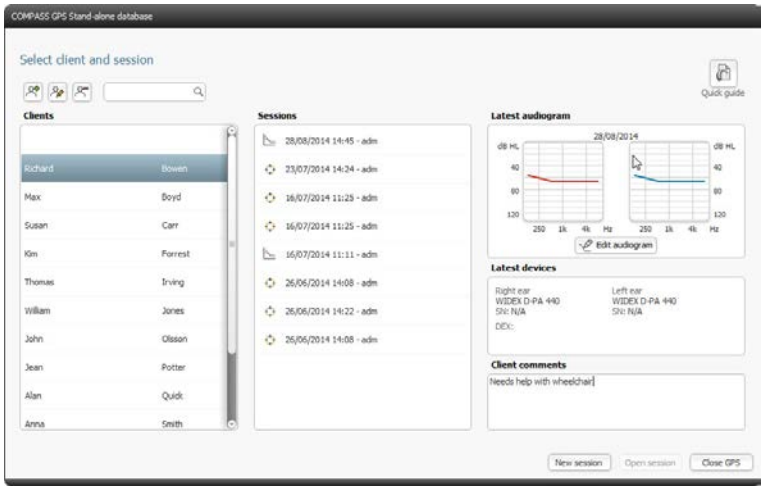
クイック ガイド

顧客データの編集. 選択されたデータを編集します。

顧客データの削除. 選択されたデータをデータベースから削除します。クリックすると完全に削除してよいかどうか確認画面が表示され、「はい」で削除します。

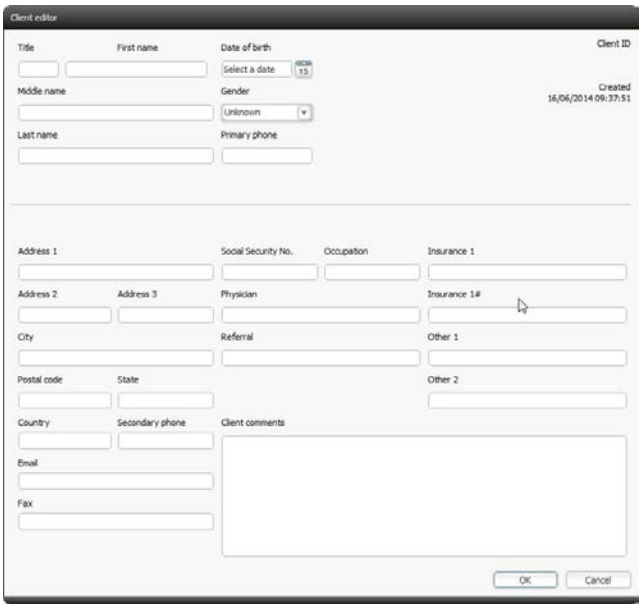
検索. 入力された文字が氏名やフリガナに含まれる顧客データのみが表示されます。アイコンが「X」に切り替わります。再検索やすべてのデータを表示するには「X」をクリックします。

顧客データの作業が終了したら、次の作業に移ります。



- 「新しいセッション」で新たなフィッティングセッションを開始
- 「セッションを開く」で過去のフィッティングデータを開いて作業
- 「GPS を閉じる」で顧客一覧と COMPASS GPS を閉じます。Noah4 は、選択された顧客を保持しているため、閉じてから 5 分以内に再度 COMPASS GPS を起動すると同じ顧客が選択された状態で開始されますので注意してください。

顧客データの編集



顧客データの新規作成や既存データの編集時に開きます。顧客の基本情報を入力します。

必要に応じて入力します。最低限「氏名」と「フリガナ」を入力する必要があります。

その他に、自由に記入できる「顧客コメント」欄があり、顧客に関する重要な事項をメモしておくことができます。この欄は、COMPASS GPS スタンドアローン データベース画面においても表示されます。

クイック ガイド

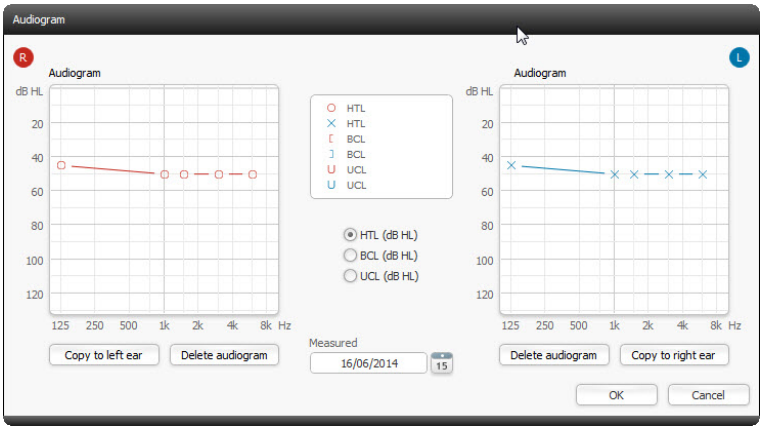
顧客データの編集画面内では、項目欄の移動はマウスもしくは TAB キーで可能です。

編集が完了したら、「OK」ボタンで保存、画面が閉じられます。

オージオグラム

「オージオグラムの入力」もしくは最新のオージオグラムを選択し「オージオグラムの編集」ボタンで画面を開きます。過去のオージオグラムを見るには、セッションリスト内で選択し、「表示」ボタンで開きます。

オージオグラムのデータは、COMPASS GPS による計算に使用されます。



入力したい場所にマウスカーソルを移動し、クリックで記号が入力できます。カーソルの横に周波数とレベルの数値が表示されます。

異なる種類の測定値を入力するには、該当するものを選択します。

- HTL (Hearing Threshold Level)　気導聴力レベル
- BCL (Bone Conduction Level)　骨導聴力レベル
- UCL (UnComfortable Level)　不快閾値

同じ種類の記号は、自動的に線でつながれます。記号の位置の変更は、再度入力しなおします。記号の削除は、マウスカーソルを合わせて右クリックで行います。

完了したら「OK」ボタンで閉じます。

「オージオグラムの削除」ボタンですべての記号が削除されます。確認画面が表示されるので「削除」を選びます。

クイック ガイド

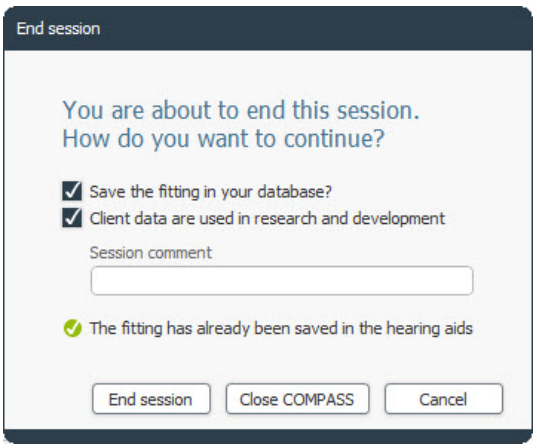
変更しないでオージオグラム画面を閉じるには、「キャンセル」ボタンをクリックします。

COMPASS GPS を閉じる

フィッティングが終わったら COMPASS GPS 画面右上の「セッションの終了」をクリックしデータ保存後、セッションを閉じます。

3 つの選択肢があります。:

- 「セッションの終了」 データ保存後、COMPASS GPS スタンドアローン データベース画面へ戻ります。
- 「COMPASS を閉じる」 データ保存後、COMPASS GPS 画面と COMPASS GPS スタンドアローン データベース画面の両方を閉じます。
- 「キャンセル」 COMPASS GPS 画面へ戻ります。



この文書は、電子データで供給されています。印刷されたものが御入用の場合、無償にてサイト http://widex.pro/gps-startup-guide,から依頼できます。配達には 7 営業日かかります。また、この文書は、サイト http://widex.pro/gps-startup-guide からダウンロード可能です。

Copyright © Widex. All rights reserved.

Document version: 3.0. Issue date: 2019-11